



LUNDS UNIVERSITET
Lunds Tekniska Högskola

Kursplan för

Systemidentifiering System Identification

FRT041, 7,5 högskolepoäng, A (Avancerad nivå)

Gäller för: Läsåret 2014/15

Beslutad av: Utbildningsnämnd B

Beslutsdatum: 2014-04-08

Allmänna uppgifter

Valfri för: BME5-sbh, C4-ssr, D4-ssr, E4-ra, F4, F4-r, Pi4-ssr

Undervisningsspråk: Kursen ges på begäran på engelska

Syfte

Kursen syftar till att ge avancerade kunskaper och färdigheter i matematisk modellering utgående från mätdata med val av strukturell modell, parameterskattning, modellvalidering, prediktion, simulering och reglering.

Mål

Kunskap och förståelse

För godkänd kurs skall studenten

- kunna definiera grundläggande begrepp för system med flera in- och utsignaler;
- kunna översätta mellan olika flervariabla systembeskrivningar, särskilt tidsseriemodeller, transientsvar, överföringsmatriser och tillståndsbeskrivningar;
- kunna beräkna dynamisk matematiska modeller för samband insignaler och utsignaler jämte störningsmodeller;
- förstå experimentvillkorens betydelse för noggrannhet och kvalitet hos den resulterande matematiska modellen;
- kunna modellapproximera (reducera) flervariabla matematiska modeller med föreskriven approximationskvalitet.

Färdighet och förmåga

För godkänd kurs skall studenten

- kunna formulera reglertekniska modeller för flervariabla system på form av tillståndsmodell, tidsseriemodell, transientsvar och överföringsfunktion;

- kunna beräkna dynamiska matematiska modeller från experimentella data omfattande insignaler och utsignaler;
- kunna validera en matematisk modell relativt experimentdata genom statistisk analys, modellapproximation och simulering;
- kunna översätta reglertekniska specifikationer till kravspecifikation på den matematiska modellen.

Värderingsförmåga och förhållningssätt

För godkänd kurs skall studenten

- förstå samband och begränsningar, då förenklade modeller används för att beskriva en komplex och flervariabel verklighet;
- från resultatet av systemidentifiering och matematisk modellering kunna dra slutsatser om rimlighet och kvaliteten i modell;
- kunna bedöma kvalitet på experimentdata;
- visa förmåga till lagarbete och samverkan i grupp vid laborationer.

Kursinnehåll

Kursen är inte specifikt reglertekniskt inriktad utan torde ha intresse för breda kretsar. Identifiering är av intresse för alla som är verksamma med analys av experimentdata och matematiskt modellbygge. Arbetsmomenten brukar omfatta mätdatainsamling, signalbehandling, modellval, parameterskattning och validering. Främst behandlas fysikaliskt baserade modeller och dynamiska modeller formulerade såsom differentialekvationer, överföringsfunktioner och differensekvationer. Identifiering är av intresse inom reglertekniken, där matematiska modeller har en viktig roll som underlag för beslut, prediktion, reglering, simulering och optimering. Många dimensioneringsmetoder grundas på antaganden om att det finns överföringsfunktioner, som beskriver den reglerade processen. Att finna processens överföringsfunktion är här en identifieringsuppgift.

Föreläsningar: Transientanalys. Spektralmetoder. Frekvensanalys. Linjär regression. Interaktiva program. Modellparametrisering. Prediktionsföreläsningsmetoder. Instrumentvariabelmetoder. Realtidsidentifiering. Rekursiva metoder. Tidskontinuerliga modeller. Identifiering av återkopplade system. Identifiering för regulatordesign. Modellbygge. Strukturbestämning. Modellvalidering. Experimentplanering. Modellreduktionsmetoder. Partitionerade modeller. 2D-metoder. Olinjära system. Underrumsmetoder. Laborationer: Frekvensanalys. Interaktiv identifiering. Identifiering för regulatordesign.

Kursens examination

Betygsskala: TH

Prestationsbedömning: Skriftlig tentamen (5 tim), godkänt projekt, tre inlämningsuppgifter, tre laborationer. Vid färre anmälda än fem kan en muntlig tentamen ges.

Delmoment

Kod: 0114. **Benämning:** Inlämningsuppgift 1.

Antal högskolepoäng: 0. **Betygsskala:** UG.

Kod: 0214. **Benämning:** Inlämningsuppgift 2.

Antal högskolepoäng: 0. **Betygsskala:** UG.

Kod: 0314. **Benämning:** Inlämningsuppgift 3.

Antal högskolepoäng: 0. Betygsskala: UG.

Kod: 0414. **Benämning:** Tentamen.

Antal högskolepoäng: 5. Betygsskala: TH. **Prestationsbedömning:** Godkänd tentamen

Kod: 0514. **Benämning:** Laboration 1.

Antal högskolepoäng: 0,5. Betygsskala: UG. **Prestationsbedömning:** Godkända förberedelseuppgifter och godkänt deltagande i laboration

Kod: 0614. **Benämning:** Laboration 2.

Antal högskolepoäng: 0,5. Betygsskala: UG. **Prestationsbedömning:** Godkända förberedelseuppgifter och godkänt deltagande i laboration

Kod: 0714. **Benämning:** Laboration 3.

Antal högskolepoäng: 0,5. Betygsskala: UG. **Prestationsbedömning:** Godkända förberedelseuppgifter och godkänt deltagande i laboration

Kod: 0814. **Benämning:** Projekt.

Antal högskolepoäng: 1. Betygsskala: UG. **Prestationsbedömning:** Skriftlig rapport och muntlig presentation

Antagningsuppgifter

Förutsatta förkunskaper: FRT010 Reglerteknik AK, FMSF10 Stationära stokastiska processer.

Begränsat antal platser: Nej

Kurslitteratur

- Johansson R: System Modeling and Identification. Prentice Hall 1993. ISBN 0-13-482308-7.

Kontaktinfo och övrigt

Kursansvarig: Professor Rolf Johansson, Rolf.Johansson@control.lth.se

Studierektor: Karl-Erik Årzén, karlerik@control.lth.se

Hemsida: <http://www.control.lth.se/Education/EngineeringProgram/FRT041.html>